

令和7年11月5日

報道機関各位

総合政策部DX推進課

ETロボコン2025東北地区大会上位入賞及び全国大会出場の学生等が
奥田副知事を表敬します

このたび、八戸工業大学及びS. K. K. 情報ビジネス専門学校の出場チームが、下記のとおり奥田副知事を表敬訪問することとなりましたので、お知らせします。

記

1 日時

令和7年11月11日（火）13:00～13:20

2 場所

青森県庁 第三応接室

3 表敬者

(1) 八戸工業大学 学生2名（1チーム）、教授1名

【東北地区大会 プライマリークラス 第1位（チーム名：ヒット&ラン）】

(2) S. K. K. 情報ビジネス専門学校 学生6名（2チーム）、校長1名、教諭1名

【東北地区大会 プライマリークラス 第2位（チーム名：IT人工脳筋ANS）】

【東北地区大会 プライマリークラス 第3位（チーム名：フライングターキー）】

4 内容

- ・ETロボコン2025東北地区大会上位入賞に関する報告
- ・ETロボコン2025全国大会出場（R7.11.20横浜市にて開催）への意気込み

※ETロボコン：ETソフトウェアデザインロボットコンテストは、2002年の初開催を皮切りに現在まで続く、組込みソフトウェアの設計技術を競う大会。

報道機関用提供資料	
担当課・ 担当者名	DX推進課 産業・しごとDXグループ GM 徳差 達哉
電話番号	直通 017-734-9418
	内線 3252
報道監	総合政策部次長 田澤 謙吾

ETロボコン2025

Embedded Technology
Software Design
Robot Contest

見る未来、動かす力、
**極める
探究心**

体験でマナブ、デジタル人財育成コンテスト

エンジニアの**学び場**

経済産業
大臣賞
受賞

ETロボコン 学びの特長

ソフトウェア重視の教育型ロボコン

大手企業で活躍しているソフトウェア開発のプロから、現場で求められるモデリングや設計、プログラミングスキルを学ぶことができます。

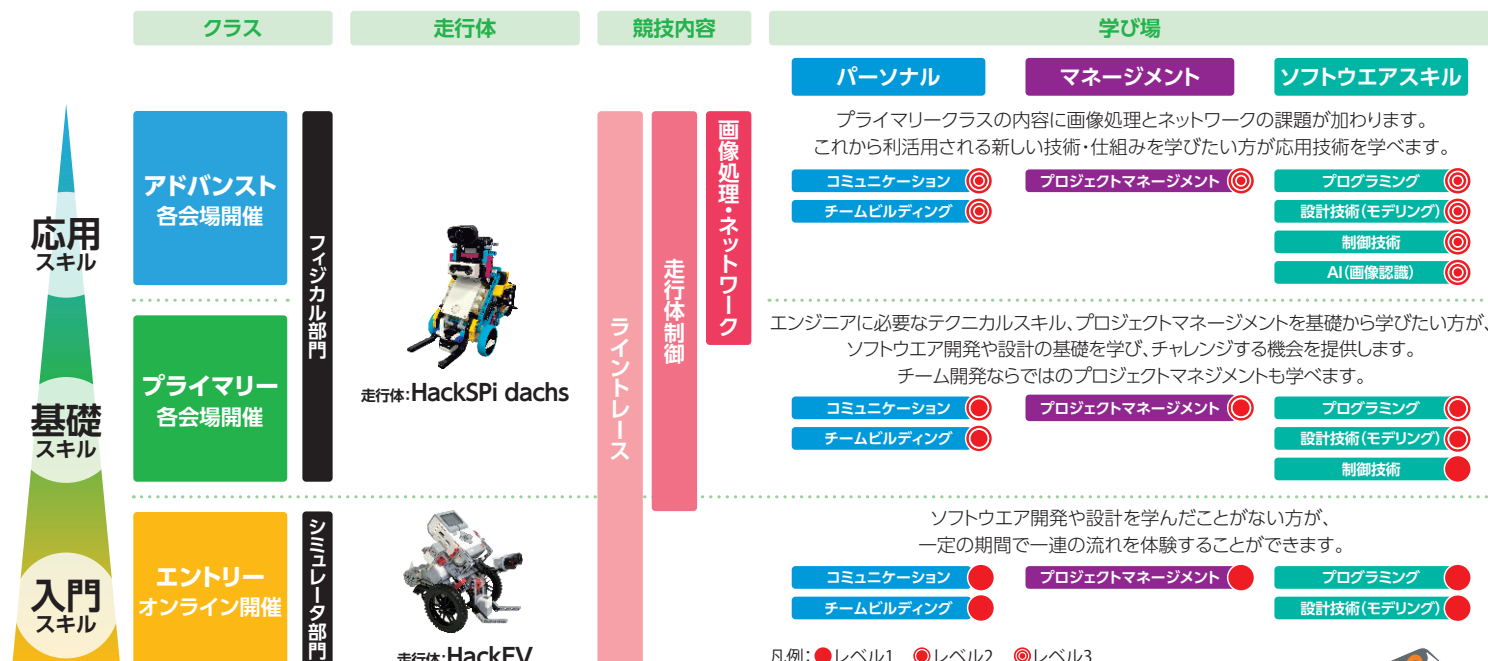
設計技法(モデル図)も評価対象

ソフトウェア開発に必要な不可欠な設計技法もコンテストで評価されます。併せて実践的なチーム開発を経験し、設計、実装、競技など一連の開発プロセスを体験できます。

人材交流の場

コンテストだけではなくワークショップや懇親会などを通して人材交流の場がある。学生や企業の垣根を超えた交流が、就職やリクルーティングに繋がります。

ETロボコン2025 競技内容・クラス構成



凡例: ●レベル1 ●レベル2 ●レベル3

ETロボコン2025開催概要

ETロボコンは、ソフトウェアモデリング(設計図)とロボット制御(走行)で競うエンジニア人材育成のロボットコンテストです。

競技会だけではなく、プログラミング、ソフトウェア開発設計方法(モデル開発)、

チーム開発に必要なプロジェクトマネジメント、チームビルディングを学ぶ機会を提供しています。

参加クラス	・エントリークラス(シミュレーター部門) ・プライマリークラス(フィジカル部門) ・アドバンストクラス(フィジカル部門)
参加資格	高校生以上
チーム編成	2人以上のチーム参加

■参加費(税込):

企業	132,000円
大学、短大、専門、高専、個人	52,800円
短大(2年制以下の学科)、 専門(2年制以下の学科)、 高専(本科)、高校	26,400円

ETロボコン2025年度の予定



2025年度の詳細については、ETロボコン公式ホームページで随時ご案内いたします!
<https://www.etrobo.jp/>



9月中旬~ 全国地区大会

北海道/東北/北関東/東京/南関東/東海/
北陸/関西/中四国/九州北/九州南/沖縄

観覧
無料

チャンピオンシップ大会

日程: 2025年11月20日(木)~21日(金) 会場: パシフィコ横浜

EdgeTech+ 2025
同時開催



スポンサー募集中! 下記はETロボコン2024のスポンサーです

主催 一般社団法人
組込みシステム技術協会
Japan Embedded Systems Technology Association

特別協力

ゴールドスポンサー

シルバースポンサー

ブロンズスポンサー

地区スポンサー [ゴールド]

地区スポンサー [シルバー]

地区特別協力・運営協力

協力企業

特別協賛

メディアスポンサー

後援

協賛 (一社)情報処理学会 (一社)日本ロボット工業会

運営協力 NECソリューションイノベータ株式会社 TDCソフト株式会社
早稲田大学 グリーン・コンピューティング・システム研究機構 九州産業大学 琉球大学